大连理工大学控制科学与工程学院的“凌工智控队”隶属于大连理工大学控制科学与工程学院。团队对开源水下机器人平台BlueROV Heavy进行二次开发，这款水下平台配备了水平方向4推进器和垂直方向4推进器，能够实现在6个自由度上的全向运动，具备卓越的水下机动性能。针对海洋生物捕捞的实际需求，团队为这款机器人增加了水下双目摄像头，并基于Nvdia Jetson Orin Nano套件开发了水下去浑浊目标识别算法。

团队成员包括胡利兵、潘以涛、孔繁昌、刘明阳、李昊阳、冷帅等队员。在欧勇盛老师的悉心指导下，全体成员致力于水下智能控制系统的设计与完善。团队的目标是通过技术创新，为海洋环境的探索和保护提供更加高效和智能的解决方案。团队以其对海洋科技的热爱和对智能控制技术的深入研究，正努力在水下机器人控制抓取领域取得突破。